

**ФУНКЦИЯ ДЮЛАКА — ЧЕРКАСА В ОКРЕСТНОСТИ НЕГРУБОГО
 ФОКУСА КУБИЧЕСКОЙ АВТОНОМНОЙ СИСТЕМЫ
 НА ПЛОСКОСТИ**

А.А. Гринь, А.В. Кузьмич

Гродненский государственный университет им. Я. Купалы, Гродно, Беларусь
 grin@grsu.by, andrei-ivn@mail.ru

Рассмотрим кубическую автономную систему вида

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= y + \alpha x + a_{20}x^2 + a_{11}xy + a_{02}y^2 + a_{30}x^3 + a_{21}x^2y + a_{12}xy^2 + a_{03}y^3, \\ \frac{dy}{dt} &= -x + \alpha y + b_{20}x^2 + b_{11}xy + b_{02}y^2 + b_{30}x^3 + b_{21}x^2y + b_{12}xy^2 + b_{03}y^3 \end{aligned} \quad (1)$$

с фиксированными вещественными коэффициентами $a_{ij}, b_{ij}, 2 \leq i + j \leq 3$ и параметром $\alpha \in I \subset \mathbb{R}$ в случае, когда точка $O(0, 0)$ является негрубым фокусом системы и первая фокусная величина Ляпунова v_3 отлична от нуля при $\alpha = 0$.

Для оценки числа и локализации предельных циклов в области $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ будем использовать обобщенный метод Дюлака [1], который заключается в нахождении функции Дюлака — Черкаса $\Psi(x, y) \in C^1(\Omega)$ и числа $k \in \mathbb{R}, k \neq 0$, удовлетворяющего неравенству

$$\Phi \equiv k\Psi \operatorname{div} X + \frac{\partial \Psi}{\partial x} P + \frac{\partial \Psi}{\partial y} Q > 0 (< 0), \quad (x, y) \in \Omega, \quad X = (P, Q). \quad (2)$$

Так как система (1) является структурно неустойчивой, то этот метод напрямую не применим.

Идея нашего подхода заключается в построении функции Ψ в виде полинома четвертой степени

$$\Psi = e_1 + e_2x + e_3y + e_4x^2 + \dots + e_{15}y^4 \quad (3)$$

на основе нахождения функции Φ в виде полинома, содержащего члены не ниже четвертого порядка относительно фазовых переменных [2].

Коэффициенты $e_i, i = \overline{1, 15}$, выбираем так, чтобы выполнялось равенство

$$\Phi = r\alpha^2 + s(x^2 + y^2)^2 + \tilde{\Phi}(x, y), \quad (4)$$

где функция $\tilde{\Phi}$ содержит члены более высоких порядков, а s зависит от коэффициентов a_{ij}, b_{ij} и числа k . Для положительности Φ в окрестности $U_\delta \times V_\epsilon$ необходимо найти подходящие значения $s > 0$ и $r > 0$. Коэффициенты $e_i, i = \overline{1, 15}$, находятся с помощью решения системы линейных алгебраических уравнений, полученной приравниванием коэффициентов при соответствующих степенях полиномов (2) и (4).

Теорема. *Для системы (1) существуют функция Ψ в виде полинома (3), а также числа $k < 0, \delta_0 > 0, \alpha_0 > 0$ такие, что при всех (x, y) из окрестности $U_\delta = \{(x, y) : |x| \leq \delta_0, |y| \leq \delta_0\}$ и всех α из окрестности $V_\epsilon = \{\alpha : 0 < \alpha \leq \alpha_0\}$ для полинома $\Phi(x, y, k, \alpha)$ вида (4) выполняется неравенство (2).*

Если при этом уравнении $\Psi = 0$ определяет один овал, то в рассматриваемой окрестности фокуса, кроме, быть может малоамплитудного предельного цикла, других предельных циклов система (1) не имеет.

Литература

1. Черкас Л. А. *Функция Дюлака полиномиальных автономных систем на плоскости* // Дифференц. уравнения. 1997. Т. 33, № 5. С. 689–699.

2. Гринь А. А. *Функция Дюлака-Черкаса в окрестности неустойчивого фокуса полиномиальных автономных систем на плоскости* // Дифференц. уравнения. 2014. Т. 50, № 1. С. 3–9.

ОБ ОДНОМ АЛГОРИТМЕ ПОСТРОЕНИЯ РЕШЕНИЯ ПЕРИОДИЧЕСКОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ ОБОБЩЕННОГО МАТРИЧНОГО УРАВНЕНИЯ ЛЯПУНОВА С ПАРАМЕТРОМ

Л.А. Данилович

Белорусско-Российский университет, Могилев, Беларусь

В работе [1] на основе применения метода [2, гл. 2] получены коэффициенты достаточные условия однозначной разрешимости задачи

$$\frac{dX}{dt} = \lambda A(t)X (K_0 + \lambda K_1(t)) + \lambda^2 B(t)XC(t) + F_0(t) + \lambda F_1(t), \quad (1)$$

$$X(0, \lambda) = X(\omega, \lambda), \quad X \in \mathbb{R}^{n \times m}, \quad (2)$$

где $A(t), B(t), C(t), K_1(t), F_i(t)$ ($i = 0, 1$) — вещественные непрерывные матрицы соответствующих размеров, K_0 — постоянная матрица; $\lambda \in \mathbb{R}$, $\omega > 0$.

Данная работа является продолжением и развитием [1].

Примем следующие обозначения:

$$\tilde{A}(\omega) = \int_0^\omega A(\tau) d\tau, \quad \gamma = \|\tilde{A}^{-1}(\omega)\|, \quad \varepsilon = |\lambda|, \quad \alpha = \max_t \|A(t)\|, \quad \beta = \max_t \|B(t)\|,$$

$$\mu = \max_t \|C(t)\|, \quad \beta_0 = \|K_0\|, \quad \beta_1 = \max_t \|K_1(t)\|, \quad r = \|K_0^{-1}\|,$$

$$q_1 = \frac{1}{2}\gamma\alpha^2\beta_0\omega^2 + \gamma(\alpha\beta_1 + \beta\mu)r\omega, \quad q_2 = \frac{1}{2}\gamma\alpha\omega^2(\alpha\beta_1 + \beta\mu), \quad q = \varepsilon q_1 + \varepsilon^2 q_2,$$

где $t \in [0, \omega]$, $\|\cdot\|$ — согласованная норма матриц.

Теорема. Пусть выполнены условия: $\det K_0 \tilde{A}(\omega) \neq 0$, $0 < q(\varepsilon) < 1$. Тогда задача (1), (2) однозначно разрешима. Ее решение $X(t, \lambda)$ представимо в виде

$$X(t, \lambda) = \sum_{k=0}^{\infty} \lambda^{k-1} X_{k-1}(t), \quad (3)$$

где матрицы $X_{k-1}(t)$ определены рекуррентным интегральным соотношением типа [1, 2].

Изучены вопросы сходимости, скорости сходимости ряда (3).

Литература

1. Данилович Л. А., Лаптинский В. Н. *О периодической краевой задаче для обобщенного уравнения Ляпунова с параметром* // XV Междунар. науч. конф. по дифференциальным уравнениям «Еругинские чтения–2013»: тез. докл. Междунар. науч. конф. Ч. 1. 2013. С. 51–52.

2. Лаптинский В. Н. *Конструктивный анализ управляемых колебательных систем*. Мн.: Ин-т математики НАН Беларуси, 1998.