

**ФУНКЦИЯ ДЮЛАКА — ЧЕРКАСА В ОКРЕСТНОСТИ НЕГРУБОГО  
 ФОКУСА КУБИЧЕСКОЙ АВТОНОМНОЙ СИСТЕМЫ  
 НА ПЛОСКОСТИ**

**А.А. Гринь, А.В. Кузьмич**

Гродненский государственный университет им. Я. Купалы, Гродно, Беларусь  
 grin@grsu.by, andrei-ivn@mail.ru

Рассмотрим кубическую автономную систему вида

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= y + \alpha x + a_{20}x^2 + a_{11}xy + a_{02}y^2 + a_{30}x^3 + a_{21}x^2y + a_{12}xy^2 + a_{03}y^3, \\ \frac{dy}{dt} &= -x + \alpha y + b_{20}x^2 + b_{11}xy + b_{02}y^2 + b_{30}x^3 + b_{21}x^2y + b_{12}xy^2 + b_{03}y^3 \end{aligned} \quad (1)$$

с фиксированными вещественными коэффициентами  $a_{ij}, b_{ij}, 2 \leq i + j \leq 3$  и параметром  $\alpha \in I \subset \mathbb{R}$  в случае, когда точка  $O(0, 0)$  является негрубым фокусом системы и первая фокусная величина Ляпунова  $v_3$  отлична от нуля при  $\alpha = 0$ .

Для оценки числа и локализации предельных циклов в области  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  будем использовать обобщенный метод Дюлака [1], который заключается в нахождении функции Дюлака — Черкаса  $\Psi(x, y) \in C^1(\Omega)$  и числа  $k \in \mathbb{R}, k \neq 0$ , удовлетворяющего неравенству

$$\Phi \equiv k\Psi \operatorname{div} X + \frac{\partial \Psi}{\partial x} P + \frac{\partial \Psi}{\partial y} Q > 0 (< 0), \quad (x, y) \in \Omega, \quad X = (P, Q). \quad (2)$$

Так как система (1) является структурно неустойчивой, то этот метод напрямую не применим.

Идея нашего подхода заключается в построении функции  $\Psi$  в виде полинома четвертой степени

$$\Psi = e_1 + e_2x + e_3y + e_4x^2 + \dots + e_{15}y^4 \quad (3)$$

на основе нахождения функции  $\Phi$  в виде полинома, содержащего члены не ниже четвертого порядка относительно фазовых переменных [2].

Коэффициенты  $e_i, i = \overline{1, 15}$ , выбираем так, чтобы выполнялось равенство

$$\Phi = r\alpha^2 + s(x^2 + y^2)^2 + \tilde{\Phi}(x, y), \quad (4)$$

где функция  $\tilde{\Phi}$  содержит члены более высоких порядков, а  $s$  зависит от коэффициентов  $a_{ij}, b_{ij}$  и числа  $k$ . Для положительности  $\Phi$  в окрестности  $U_\delta \times V_\epsilon$  необходимо найти подходящие значения  $s > 0$  и  $r > 0$ . Коэффициенты  $e_i, i = \overline{1, 15}$ , находятся с помощью решения системы линейных алгебраических уравнений, полученной приравниванием коэффициентов при соответствующих степенях полиномов (2) и (4).

**Теорема.** Для системы (1) существуют функция  $\Psi$  в виде полинома (3), а также числа  $k < 0, \delta_0 > 0, \alpha_0 > 0$  такие, что при всех  $(x, y)$  из окрестности  $U_\delta = \{(x, y) : |x| \leq \delta_0, |y| \leq \delta_0\}$  и всех  $\alpha$  из окрестности  $V_\epsilon = \{\alpha : 0 < \alpha \leq \alpha_0\}$  для полинома  $\Phi(x, y, k, \alpha)$  вида (4) выполняется неравенство (2).

Если при этом уравнении  $\Psi = 0$  определяет один овал, то в рассматриваемой окрестности фокуса, кроме, быть может малоамплитудного предельного цикла, других предельных циклов система (1) не имеет.

## Литература

1. Черкас Л. А. *Функция Дюлака полиномиальных автономных систем на плоскости* // Дифференц. уравнения. 1997. Т. 33, № 5. С. 689–699.

2. Гринь А. А. *Функция Дюлака-Черкаса в окрестности неустойчивого фокуса полиномиальных автономных систем на плоскости* // Дифференц. уравнения. 2014. Т. 50, № 1. С. 3–9.

## ОБ ОДНОМ АЛГОРИТМЕ ПОСТРОЕНИЯ РЕШЕНИЯ ПЕРИОДИЧЕСКОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ ОБОБЩЕННОГО МАТРИЧНОГО УРАВНЕНИЯ ЛЯПУНОВА С ПАРАМЕТРОМ

Л.А. Данилович

Белорусско-Российский университет, Могилев, Беларусь

В работе [1] на основе применения метода [2, гл. 2] получены коэффициенты достаточные условия однозначной разрешимости задачи

$$\frac{dX}{dt} = \lambda A(t)X (K_0 + \lambda K_1(t)) + \lambda^2 B(t)XC(t) + F_0(t) + \lambda F_1(t), \quad (1)$$

$$X(0, \lambda) = X(\omega, \lambda), \quad X \in \mathbb{R}^{n \times m}, \quad (2)$$

где  $A(t), B(t), C(t), K_1(t), F_i(t)$  ( $i = 0, 1$ ) — вещественные непрерывные матрицы соответствующих размеров,  $K_0$  — постоянная матрица;  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $\omega > 0$ .

Данная работа является продолжением и развитием [1].

Примем следующие обозначения:

$$\tilde{A}(\omega) = \int_0^\omega A(\tau) d\tau, \quad \gamma = \|\tilde{A}^{-1}(\omega)\|, \quad \varepsilon = |\lambda|, \quad \alpha = \max_t \|A(t)\|, \quad \beta = \max_t \|B(t)\|,$$

$$\mu = \max_t \|C(t)\|, \quad \beta_0 = \|K_0\|, \quad \beta_1 = \max_t \|K_1(t)\|, \quad r = \|K_0^{-1}\|,$$

$$q_1 = \frac{1}{2}\gamma\alpha^2\beta_0\omega^2 + \gamma(\alpha\beta_1 + \beta\mu)r\omega, \quad q_2 = \frac{1}{2}\gamma\alpha\omega^2(\alpha\beta_1 + \beta\mu), \quad q = \varepsilon q_1 + \varepsilon^2 q_2,$$

где  $t \in [0, \omega]$ ,  $\|\cdot\|$  — согласованная норма матриц.

**Теорема.** Пусть выполнены условия:  $\det K_0 \tilde{A}(\omega) \neq 0$ ,  $0 < q(\varepsilon) < 1$ . Тогда задача (1), (2) однозначно разрешима. Ее решение  $X(t, \lambda)$  представимо в виде

$$X(t, \lambda) = \sum_{k=0}^{\infty} \lambda^{k-1} X_{k-1}(t), \quad (3)$$

где матрицы  $X_{k-1}(t)$  определены рекуррентным интегральным соотношением типа [1, 2].

Изучены вопросы сходимости, скорости сходимости ряда (3).

## Литература

1. Данилович Л. А., Лаптинский В. Н. *О периодической краевой задаче для обобщенного уравнения Ляпунова с параметром* // XV Междунар. науч. конф. по дифференциальным уравнениям «Еругинские чтения–2013»: тез. докл. Междунар. науч. конф. Ч. 1. 2013. С. 51–52.

2. Лаптинский В. Н. *Конструктивный анализ управляемых колебательных систем*. Мн.: Ин-т математики НАН Беларуси, 1998.