

УДК 517.51, УДК 004.94,УДК 519. 6

## Поиск наилучшего приближения в метрике квадратичного отклонения ступенчатыми функциями для распределения Коши

Пастухов Ю.Ф. <sup>1</sup>, Пастухов Д.Ф. <sup>1</sup>, Чернов С.В. <sup>2</sup>, Пастухов А.Ю. Полоцкий государственный университет, факультет информационных технологий ОАО «Конструкторское бюро «Дисплей», Витебск <sup>2</sup>

Научные руководители: Пастухов Ю.Ф., к. ф. м. н., доцент; Пастухов Д.Ф., к. ф. м. н., доцент, факультет информационных технологий Полоцкого государственного университета

Магистранты: Синица П.Р.¹, Субботин А. В.¹, Кохановский А.В.¹, Исаков И.В.¹, Епанешников А.В.¹, Сивограков А.А.¹, Карабанов Р.Ю.¹, Меницкий Е.А.¹, Андреев И.С.¹, Андрейчиков А.Г.¹, Денисова Е.¹, Иваненко Е.С.¹, Карнилович А.В.¹, Петюкевич В. В.¹, Смоляк А.И.¹, Соловьёв А.А.¹, Шевцов М..Ю.¹, Станкевич К.В.¹, Мисевич И.В.¹

Предложен метод нахождения наилучшего приближения плотности распределения Коши в пространстве ступенчатых функций на заданном интервале. В данной работе описан метод и алгоритм, заменяющий функцию распределения Коши ступенчатой функцией, являющейся наилучшим приближением плотности распределения Коши в метрике квадратичного отклонения. По сути получен алгоритм квантования функции плотности распределения Коши в пространстве ступенчатых функций на заданном интервале. Данный метод и алгоритм, отличается от алгоритма квантования Ллойда.

**Ключевые слова:** наилучшим приближением функции в метрике квадратичного отклонения, численная аппроксимация интегралов с двенадцатым порядком погрешности, алгоритм Ллойда.

## 1. Введение

Новым в данной работе является алгоритм нахождения наилучшего приближения плотности распределения Коши в пространстве ступенчатых функций на заданном интервале.

2. Квантование функции плотности нормального распределения в метрике квадратичного отклонения

Определение. Пусть  $m \in N$ . Функция  $f_m:[a,b] \to R(a < b)$  называется m -кусочно-постоянной на [a,b] , если  $\exists \ x_1 < x_2 < ... < x_{m-1}$  такие что:

$$x_0 = a < x_1 < x_2 < \dots < x_{m-1} < b = x_m$$
,

$$f_m(x) = y_i = const \ \forall x \in (x_{i-1}, x_i), f_m(x_i) = y_i, f_m(x_{i+1}) = y_{i+1}, y_i \neq y_{i+1}, \ \forall i = \overline{1, m-1}.$$

Множество m — ступенчатых функций (m — уровней)  $f_m:[a,b] \to R(a < b)$  обозначим как  $S_m[a,b]$  .

Пусть  $f:[a,b] \to \Re$ ,  $f \in C^2[a,b]$ ,  $f'(x) < 0 \ \forall x \in [a,b]$ ,  $m \in N$ . Для минимизации ошибки квантования требуется в пространстве m- ступенчатых функций найти наилучшее приближение  $h_m:[a,b] \to R$  функции  $f:[a,b] \to \Re$  в метрике квадратичного отклонения, такое что  $dist = \|f-h_m\|_{C^2_{[a,b]}} = \min_{f_m \in S_m[a,b]} \|f-f_m\|_{C^2_{[a,b]}}$ . С учетом этого, расстояние оценивается как:

$$dist = \|f - h_m\|_{C^2_{[a,b]}} = \sqrt{\int_a^b (f(x) - h_m(x))^2 dx} = \min_{f_m \in S_m[a,b]} \sqrt{\int_a^b (f(x) - f_m(x))^2 dx} = \min_{f_m \in S_m[a,b]} \|f - f_m\|_{C^2_{[a,b]}}$$

Пусть ступенчатая функция  $h_m(x) = y_k$  равна константе на отрезке  $x \in (x_{k-1}, x_k), k = \overline{1, m}$ , при этом функ-

ция ошибки 
$$G(x_1,...,x_{m-1},y_1,...,y_m) = \sum_{k=1}^m \int\limits_{x_{k-1}}^{x_k} (f(x)-y_k)^2 dx$$
 описывает квадрат отклонения ступенчатой

функции  $h_m:[a,b]\to R$  от функции нормального распределения  $f:[a,b]\to \Re$  . Необходимое условие экстремума функции  $G\!\left(x_1,...,x_{m-1},y_1,...,y_m\right)$ описывается системой уравнений:

$$\frac{\partial G(x_1,...,x_{m-1},y_1,...,y_m)}{\partial x_i} \equiv G'_{x_i} = 0, i = \overline{1,m-1}, G'_{y_i} = 0, i = \overline{1,m},$$

Получим явный вид этих уравнений.

Пусть 
$$H(x) = \int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(y,x) dy$$
 Известно, что

$$\frac{dH(x)}{dx} = -f(g_1(x), x)\frac{dg_1(x)}{dx} + f(g_2(x), x)\frac{dg_2(x)}{dx} + \int_{-\infty}^{g_2(x)} \frac{\partial f(y, x)}{\partial x} dy$$

Пусть 
$$H_k(x_{k-1},x_k,y_k)=\int\limits_{x_{k-1}}^{x_k}(f(x)-y_k)^2dx$$
 Так как  $\frac{dx_{k-1}}{dy_k}=\frac{dx_k}{dy_k}=0$  , то

$$\frac{\partial H_k(x_{k-1}, x_k, y_k)}{\partial y_k} = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_{k-1}}{dy_k} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dy_k} + \int_{x_k}^{x_k} \frac{\partial}{\partial y_k} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_{k-1}}{dy_k} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dy_k} + \int_{x_k}^{x_k} \frac{\partial}{\partial y_k} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_{k-1}}{dy_k} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dy_k} + \int_{x_k}^{x_k} \frac{\partial}{\partial y_k} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dy_k} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_$$

$$= \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial y_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (-2) \int_{x_{k-1}}^{x_k} (f(x) - y_k) dx = 0 \Rightarrow \int_{x_{k-1}}^{x_k} f(x) dx = \int_{x_{k-1}}^{x_k} y_k dx = y_k (x_k - x_{k-1})$$

$$\frac{\partial H_k(x_{k-1}, x_k, y_k)}{\partial x_{k-1}} = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_{k-1}}{dx_{k-1}} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} + \int_{x_{k-1}}^{x_{k-1}} \frac{\partial}{\partial x_{k-1}} (f(x) - y_k)^2 dx = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{\partial}$$

При подстановке вместо k k+1 получим

$$\frac{\partial H_{k+1}(x_{k+1-1},x_{k+1},y_{k+1})}{\partial x_{k+1-1}} = \frac{\partial H_{k+1}(x_k,x_{k+1},y_{k+1})}{\partial x_k} = -(f(x_{k+1-1}) - y_{k+1})^2 = -(f(x_k) - y_{k+1})^2$$

$$\frac{\partial H_k(x_{k-1}, x_k, y_k)}{\partial x_k} = -(f(x_{k-1}) - y_k)^2 \frac{dx_{k-1}}{dx_k} + (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{dx_k}{dx_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 \frac{\partial x_k}{\partial x_k} + \int_{x_{k-1}}^{x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = (f(x_k) - y_k)^2 \frac{\partial}{\partial x_k} (f(x) - y_k)^2 \frac$$

$$G(x_1,...,x_{m-1},y_1,...,y_m) = \sum_{k=1}^m \int_{x_{k-1}}^{x_k} (f(x) - y_k)^2 dx = \sum_{k=1}^n H_k(x_{k-1},x_k,y_k)$$

$$\frac{\partial G(x_1, ..., x_{m-1}, y_1, ..., y_m)}{\partial y_k} = \frac{\partial H_k(x_{k-1}, x_k, y_k)}{\partial y_k} = (-2) \int_{x_{k-1}}^{x_k} (f(x) - y_k) dx = 0 \Rightarrow \int_{x_{k-1}}^{x_k} y_k dx = y_k(x_k - x_{k-1})$$

$$\frac{\partial G\left(x_{1},...,x_{m-1},y_{1},...,y_{m}\right)}{\partial x_{k}} = \frac{\partial H_{k}\left(x_{k-1},x_{k},y_{k}\right)}{\partial x_{k}} - \frac{\partial H_{k+1}\left(x_{k},x_{k+1},y_{k+1}\right)}{\partial x_{k}} = \left(f\left(x_{k}\right) - y_{k}\right)^{2} - \left(f\left(x_{k}\right) - y_{k+1}\right)^{2} - \left(f\left(x_{k}\right) - y_{k+1}\right)^{2}$$

$$= (f(x_k) - y_k + f(x_k) - y_{k+1})(f(x_k) - y_k - f(x_k) + y_{k+1}) = (2f(x_k) - y_k - y_{k+1})(y_{k+1} - y_k) = 0$$

Так как 
$$y_{k+1} \neq y_k \Rightarrow 2f(x_k) - y_k - y_{k+1} = 0 \Rightarrow f(x_k) = \frac{1}{2}(y_k + y_{k+1})$$

Отсюда следует следует:

$$\begin{cases} f(B_i) = \frac{1}{2}(C_i + C_{i+1}), i = \overline{1, n-1} \\ f(B_i) = \frac{1}{2}C_n \\ \int_{B_{j-1}}^{B_j} f(x)dx = C_j(B_j - B_{j-1}), j = \overline{1, n} \end{cases}$$
 (2)

Для n+1 ненулевой ступеньки система (1) имеет вид:

$$\begin{cases} f(B_i) = \frac{1}{2}(C_i + C_{i+1}), i = \overline{1, n} \\ \int_{B_{j-1}}^{B_j} f(x) dx = C_j(B_j - B_{j-1}), j = \overline{1, n+1} \end{cases}$$
(3)

И содержит 2n+1 уравнений и 2n+1 неизвестных.

В работе при вычислении интегралов был использован алгоритм для составной интегральной квадратурной формулы с 12 порядком погрешности, когда исходный отрезок интегрирования делится на число частей кратное десяти (11 узлов равномерной сетки на каждой части).  $C_i$ ,  $x_i$ , r - соответственно веса, узлы и невязка квадратурной формулы.

$$\int_{a}^{b} f(z)dz = \sum_{i=0}^{n} C_{i}f(x_{i}) + r(f)$$
 (4)

Интегрируя степенные координатные функции  $z^{2s}$  на каноническом отрезке[-1,1],  $n_0 = 10$  число частей, на которое делится отрезок[-1,1], учитывая симметрию весов относительно центрального узла z = 0 получим:

$$\begin{cases}
\int_{-1}^{1} dz = 2 = C_0 + 2 \sum_{k=1}^{n_0/2} C_k \\
\int_{-1}^{1} z^{2s} dz = 2/(2s+1) = 2 \sum_{k=1}^{n_0/2} C_k (2k/n_0)^{2s}, s = \overline{1, n_0/2}
\end{cases} (5)$$

Для канонического отрезка [-1,1] запишем квадратурную формулу в виде эквивалентном (4)

$$\int_{-1}^{1} f(z)dz = \frac{hn_0}{2} \sum_{i=0}^{n_0} C_i f(x_i) = 5h \sum_{i=0}^{10} C_i f(x_i), \quad \frac{hn_0}{2} = 1, x_i = -1 + ih, i = \overline{0, n_0}$$
 (6)

Где h - шаг интегрирования,  $n_0 = 10$  число отрезков, на которое делится канонический отрезок [-1,1] и каждая часть из k в составной формуле исходного отрезка [a,b].

А определённый интеграл на отрезке[a,b] отличается от(6) на отрезке[-1,1]длиной интервала в  $k=n/n_0=\frac{b-a}{2}$  раз, используем замену переменных и формулу(4)  $x=\frac{b+a}{2}+\left(\frac{b-a}{2}\right)z, a\leq x\leq b, -1\leq z\leq 1, dx=\left(\frac{b-a}{2}\right)dz=kdz$ 

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{-1}^{1} f(z) \left(\frac{b-a}{2}\right) dz = \frac{hn_0}{2} \sum_{i=0}^{n_0*k} C_i f(x_i), \sum_{i=0}^{n_0} C_i = 2, h = \frac{b-a}{n}, hn = b-a, x_i = a+ih, i = \overline{0,n}$$

Разбивая канонический отрезок[-1,1]  $n_0=10$  равных частей (из соображений удобства разбиения), используя симметрию весовых коэффициентов, можно получить решение системы уравнений(5) (  $n_0=10$  ), в которой 6 неизвестных коэффициентов  $C_0$ ,  $C_1$ ,  $C_2$ ,  $C_3$ ,  $C_4$ ,  $C_5$  являются решением системы  $n_0$ /2+1=6 линейных неоднородных уравнений с 11 алгебраическим порядком точности:

$$\begin{cases}
C_0 = \frac{17807}{12474}, C_1 = -\frac{4825}{5544}, C_2 = \frac{5675}{6237}, C_3 = -\frac{16175}{99792}, C_4 = \frac{26575}{74844}, C_5 = \frac{16067}{299376}
\end{cases} (7)$$

Проверим на компьютере, что рациональный вид коэффициентов (7)(символьное решение системы (5) для  $n_0=10$ ) удовлетворяет с двойной точностью(16 значащих цифр). В таблице 1 в левой части указано

точное значение интеграла  $a(s) = \int_{-1}^{1} z^{s} dz$ ,  $s = \overline{0,12}$ , а справа численное значение правой части уравнений

системы (5) - b(s) с использованием значений весовых коэффициентов (7) (s – показатель степенной функции).

**Таблица 1.** Сравнение интеграла от координатной степенной функции и квадратурной интегральной формулы

a(0)=2.0000000000000000	b(0)=2.000000000000000004
a(1)=0.00000000000000000	b(1)=0.00000000000000000
a(2)=0.666666666666666	b(2)=0.66666666666666
a(3)=0.00000000000000000	b(3)=-0.00000000000000000
a(4)=0.4000000000000000	b(4)=0.4000000000000001
a(5)=0.00000000000000000	b(5)=-0.00000000000000000
a(6)=0.2857142857142857	b(6)=0.2857142857142858
a(7)=0.00000000000000000	b(7)=0.00000000000000000
a(8)=0.22222222222222	b(8)=0.22222222222223
a(9)=0.00000000000000000	b(9)=-0.00000000000000000
a(10)=0.1818181818181818	b(10)=0.1818181818181819
a(11)= .00000000000000000	b(11)=00000000000000000
a(12)= .1538461538461539	b(12)= .1554621683809524

Из таблицы 1 видно, что алгебраический порядок точности системы уравнений (5) при $n_0 = 10$  равен11, погрешности квадратурной формулы

$$\int_{-1}^{1} f(z)dz = 5h\sum_{i=0}^{10} C_i f(x_i), 5h = 1, \sum_{i=0}^{10} C_i = 2, x_i = -1 + ih, i = \overline{0,10}$$

равен 12( $C_i$  определяются с помощью (7)).

Из (6) для  $n_0 = 10$  получим составную формулу:

$$\int_{a}^{b} f(z)dz = 5h\sum_{i=0}^{n} C_{i} f(x_{i}), h = \frac{(b-a)}{n}, \sum_{i=0}^{10} C_{i} = 2, x_{i} = a+ih, n = 10k$$
 (8)

в которой весовые коэффициенты  $C_i$  определяются алгоритмом (9):

$$\begin{cases} ecnu \ j=0 \ unu \ j=n: C_j = \frac{16067}{299376}; \\ ecnu \ j\equiv 1 \operatorname{mod} 10 \ unu \ j\equiv 9 \operatorname{mod} 10: C_j = \frac{26575}{74844}; \\ ecnu \ j\equiv 2 \operatorname{mod} 10 \ unu \ j\equiv 8 \operatorname{mod} 10: C_j = -\frac{16175}{99792}; \\ ecnu \ j\equiv 3 \operatorname{mod} 10 \ unu \ j\equiv 7 \operatorname{mod} 10: C_j = \frac{5675}{6237}; \\ ecnu \ j\equiv 4 \operatorname{mod} 10 \ unu \ j\equiv 6 \operatorname{mod} 10: C_j = -\frac{4825}{5544}; \\ ecnu \ j\equiv 5 \operatorname{mod} 10: C_j = \frac{17807}{12474}; \\ ecnu \ j\equiv 0 \operatorname{mod} 10, \ j>0, \ j< n: C_j = \frac{16067}{149688}; \end{cases}$$

Методы точных вычислений в стеганогафии описаны также в работах[6-9].

Для исследования рассмотренного алгоритма разработана программа, которая позволяет получать пороговые уровни и ошибку приближения для различного числа п (таблица 2) с учетом интегральных квадратурных формул(8, 9).

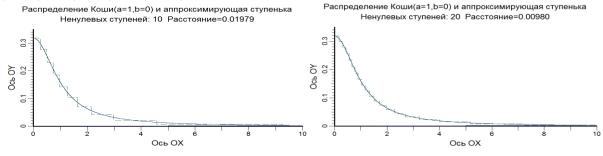
Таблица 2. Результаты исследований ошибки квантования распределения Коши для различного количества уровней

П	8	16	32	64	128
$G=dist^2$	2.26*10 <sup>-3</sup>	6,14 * 10-4	1,61* 10-4		1,41* 10-5
dist	4,76* 10-2	2,48* 10-2	1,27* 10-2	6,72* 10-3	3,75* 10-3

На рисунке 1 представлен пример квантования функции плотности распределения Коши

На рисунке 1 представлен пример квантования функции плотности распределения Коши 
$$f(x) = \frac{1}{\pi a \left(1 + \left(\frac{x-b}{a}\right)^2\right)} = \frac{1}{\pi (1+x^2)} \, npu \, \, a = 1 \, , \, b = 0 \quad \text{на основе предложенного подхода в метрике квадра-$$

тичного отклонения для числа ступеней а)т=10 и б)т=20.(на одну сторону). Полученные значения пороговых уровней для n=20(m=10 ступеней): 0; 0.264; 0.387; 0.504; 0.616; 0.729; 0.848; 0.972; 1.113; 1.261; 1.440; 1.632; 1.881; 2.155; 2.543; 2.986; 3.709; 4.588; 6.527; 9.250



**Рис. 1.** Результат квантования: а)для m=10; б)для m=20



```
Введите число ступенек

В ведите количество отрезков разбиения для расчета интеграла

По умолчанию количество отрезков разбиения для расчета интеграла—

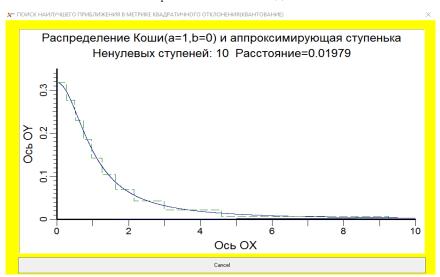
Теперь кол-во отрезков разбиения для расчета интеграла—

Теперь кол-во отрезков подразбиения для расчета интеграла можно вводить и 10000 (с лед.параметр-количество отрезков подразбиения—

То за время расчета — где-то ми нут 10-20-30

В ведите количество отрезков подразбиения для решения интегрального уравнения по умолчанию количество отрезков подразбиения для решения интегрального уравнения ина решения интегрального уравнения интегральн
```

Рис. 3. Уровни квантования для m=10



**Рис. 4.** График уровней квантования: для m=10

На рисунке 3,4 приведен результат работы программы для поиска оптимальных уровней квантования для числа ступеней m=10

## Литература:

- 1. Пастухов Ю.Ф., Пастухов Д.Ф., Богуш Р.П., Пастухов А.Ю. Определение оптимальных уровней восстановления и квантования плотности нормального распределения в метрике квадратичного отклонения для алгоритма сжатия данных/Пастухов Ю.Ф.//Евразийское Научное Объединение. 2018. Т. 1. № 11(45). С. 16-21.
- 2. Моделирование сжатия радиолокационных данных дистанционного зондирования Земли на основе блочного адаптивного квантования / Богуш Р. П., [и др.] // Вестник ПГУ. Серия С. Фундаментальные науки. 2019. №4 С. 7-15.
- 3. Карабанов Р. Ю., Пастухов Д. Ф., Пастухов Ю. Ф., Богуш Р. П. Наилучшее приближение монотонно убывающих функций кусочно постоянными функциями в метрике квадратичного отклонения. В сборнике: Прикладная математика и информатика: современные исследования в области естественных и технических наук. Сборник научных статей IV научно- практической международной конференции (школысеминара) молодых ученых: в двух частях. 2018. С. 48-5



- 4. Пастухов Ю. Ф. Необходимые условия в обратной вариационной задаче/ Ю.Ф. Пастухов // Фундаментальная и прикладная математика. 7:1 (2001). С. 285—288.
- 5. Пастухов Ю.Ф., Пастухов Д.Ф., Богуш *Р.П.* Квантование функции плотности нормального распределения в метрике квадратичного отклонения. В сборнике: Информационно-коммуникационные технологии: достижения, проблемы, инновации (ИКТ-2018). Электронный сборник статей I международной научно-практической конференции, посвященной 50-летию Полоцкого государственного университета. 2018. С. 92-95.
- 6. Пастухов Д.Ф. Оптимальный порядок аппроксимации разностной схемы волнового уравнения на отрезке / Д.Ф. Пастухов, Ю.Ф. Пастухов, Н.К. Волосова // Вестник Полоцкого университета. Серия С. Фундаментальные науки. 2018. № 12. С. 60—74.
- 7. Пастухов Д.Ф. К вопросу о редукции неоднородной краевой задачи Дирихле для волнового уравнения на отрезке / Д.Ф. Пастухов, Ю.Ф. Пастухов, Н.К. Волосова // Вестник Полоцкого университета. Серия С. Фундаментальные науки. 2018. № 4. С. 167—186.
- 8. Пастухов Д.Ф. Минимальная разностная схема для уравнения Пуассона на параллелепипеде с шестым порядком погрешности / Д.Ф. Пастухов, Ю.Ф. Пастухов, Н.К. Волосова // Вестник

Полоцкого университета. Серия С. Фундаментальные науки. – 2019. – № 4. – С. 154–173.

- 9. Пастухов Д.Ф., Волосова Н.К., Волосова А.К. Некоторые методы передачи Q-R кода с помощью стеганогафии / Д.Ф. Пастухов, Н.К. Волосова, А.К. Волосова // Мир транспорта. 2019. Т. 17. № 3.(82). С. 16—39.
- 10. Вакуленко С. П., Волосова Н. К., Пастухов Д. Ф. Способы передачи Q-R кода с помощью, стеганогафии / С. П. Вакуленко, Н.К. Волосова, Д. Ф. Пастухов // Мир транспорта. 2018. Т. 16. № 5(78). С. 14—25.
- 11. Пастухов Ю.Ф., Соловьев А.А., Карабанов Р.Ю., Субботин А.В., Пастухов Д.Ф. Роль обратной функции при определении оптимальных пороговых уровней восстановления. Вестник современных исследований. 2019. № 2.13 (29). С. 33-41.