

УДК 537.8

**ЭКВИВАЛЕНТНЫЕ МАТРИЧНЫЕ ФОРМЫ  
ПРЕДСТАВЛЕНИЯ УРАВНЕНИЙ МАКСВЕЛЛА**

*канд. физ.-мат. наук, доц. И.Е. АНДРУШКЕВИЧ, Ю.В. ШИЁНОК  
(Витебский филиал Учреждения образования Федерации профсоюзов Беларуси  
«Международный институт трудовых и социальных отношений»)*

*Предложены и обоснованы эквивалентные матричные формы записи системы уравнений Максвелла, аналогичные хорошо изученному матричному уравнению Дирака при наличии гравитационных и векторных полей. Одна из предложенных форм записи остается эквивалентной полной системе уравнений Максвелла и в случае анизотропных сред. Выбор формы представления определяется постановкой решаемой задачи. Так, первая симметричная форма удобна при отделении переменной. В случае полного разделения переменных удобнее использовать вторую симметричную форму. В этом случае разложение материальных матриц имеет более простой вид, что упрощает выполнение операций коммутирования или антикоммутирования матриц.*

**1. Введение**

Исследование уравнений Максвелла:

$$\text{rot}\mathbf{E} = -\frac{\partial\mathbf{B}}{\partial t}; \text{rot}\mathbf{H} = \frac{\partial\mathbf{D}}{\partial t} + \mathbf{j}; \text{div}\mathbf{D} = \rho; \text{div}\mathbf{B} = 0, \tag{1}$$

разработка методов построения их точных и приближенных аналитических решений по-прежнему является актуальной проблемой прикладной электродинамики. Традиционно на начальном этапе поиска аналитических решений из уравнений (1) получают волновые уравнения для полевых векторов  $\mathbf{E}$  и  $\mathbf{H}$  (реализуют так называемый этап разделения уравнений). Однако, как показано в [1], данная задача может быть успешно решена только в простейших случаях.

В этой связи представляет интерес исследование матричной формы записи уравнений Максвелла, предложенной в [2] и аналогичной хорошо изученному в теоретической физике [3 – 5] релятивистскому волновому уравнению Дирака:

$$\left\{ \xi^1 \frac{\partial}{\partial x} + \xi^2 \frac{\partial}{\partial y} + \xi^3 \frac{\partial}{\partial z} + \xi^4 \mathbf{M} \frac{\partial}{\partial t} + \Theta \right\} \Phi = \mathbf{P} \mathbf{J}, \tag{2}$$

где

$$\Phi = [0, E_x, E_y, -E_z, -H_z, H_y, H_x, 0]^T; \mathbf{P} = \text{diag}(0, 0, 0, 0, 0, 0, \rho/\varepsilon, 0); \mathbf{J} = [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1]^T. \tag{3}$$

$$\Theta = \begin{bmatrix} 0 & -\sigma - \frac{\partial\varepsilon}{\partial t} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{\mu} \frac{\partial\mu}{\partial z} & \frac{1}{\mu} \frac{\partial\mu}{\partial y} & \frac{1}{\mu} \frac{\partial\mu}{\partial x} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\sigma - \frac{\partial\varepsilon}{\partial t} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma + \frac{\partial\varepsilon}{\partial t} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{\partial\mu}{\partial t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{\partial\mu}{\partial t} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\varepsilon} \frac{\partial\varepsilon}{\partial x} & \frac{1}{\varepsilon} \frac{\partial\varepsilon}{\partial y} & -\frac{1}{\varepsilon} \frac{\partial\varepsilon}{\partial z} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{\partial\mu}{\partial t} & 0 \end{bmatrix} \tag{4}$$

$$\mathbf{M} = \text{diag}\left(\frac{\varepsilon}{\mu}, \varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \mu, \mu, \mu, \frac{\mu}{\varepsilon}\right). \quad (5)$$

Заметим, что при получении (2) для материальных уравнений принималось

$$\mathbf{D} = \varepsilon \mathbf{E}, \quad \mathbf{B} = \mu \mathbf{H}, \quad \mathbf{j} = \sigma \mathbf{E}. \quad (6)$$

Матрицы  $\xi^i$  удовлетворяют соотношениям:

$$[\xi^i, \xi^j]_{\pm} = \xi^i \xi^j + \xi^j \xi^i = 2g^{ij} \mathbf{I}; \quad i, j = 1, 2, 3, 4, 5, 6; \quad g^{ij} = \begin{cases} \delta_{ij}, & i = 1, 2, 3, 6, \\ -\delta_{ij}, & i = 4, 5, \end{cases} \quad (7)$$

Известно, что любое множество величин, удовлетворяющее условиям (7), является алгеброй Клиффорда [6, 7]. Такая алгебра подробно изучалась в [6, 7] при исследовании уравнения Дирака, только на примере матриц Дирака размерности  $4 \times 4$ .

Как видно из (3), вектор-столбец  $\Phi$  содержит в себе одновременно компоненты электрического и магнитного поля. Благодаря такой записи задача о получении волновых уравнений для полевых векторов  $\mathbf{E}$  и  $\mathbf{H}$  теряет свою актуальность.

## 2. Матричное представление в системе единиц СГС

Система уравнений Максвелла в матричной записи согласно [2] была представлена в системе единиц СИ, в декартовой системе координат.

Однако для описания электромагнитных полей система единиц СИ не является единственно возможной и (или) самой удобной. Другие системы, такие как систем единиц Гаусса или расширенная система Гаусса, могут быть предпочтительней в ряде случаев [8, 9].

Система уравнений Максвелла в декартовой системе координат сохраняет свою структуру в СГС. Введя следующие обозначения;  $x_1 = x$ ;  $x_2 = y$ ;  $x_3 = z$ ;  $x_4 = t$ , получим в системе СГС матричное уравнение в четырех мерных координатах:

$$\left\{ \xi^1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \xi^2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \xi^3 \frac{\partial}{\partial x_3} + \xi^4 \mathbf{M} \frac{\partial}{\partial x_4} + \Theta \Gamma \right\} \Phi = \mathbf{P} \Gamma \mathbf{J}, \quad (8)$$

где  $\Phi$ ,  $\mathbf{M}$ ,  $\mathbf{J}$ ,  $\xi^i$  – согласно (3), (5), (7). Матрицы  $\mathbf{P}\Gamma$ ,  $\Theta\Gamma$  имеют ту же структуру, записанную в (3), (4), дополненную естественными коэффициентами системы СГС  $4\pi$  и  $4\pi/c$  перед соответствующими коэффициентами.

## 3. Эквивалентные формы записи матричного уравнений Максвелла

**3.1. Первая симметричная форма записи матричного уравнения Максвелла.** Несмотря на то, что форма уравнения Максвелла, предложенная в [2], и её аналог, записанный в СГС, позволяют получать решения одновременно для электрической и магнитной составляющей поля; они обладают рядом недостатков. При разложении материальных матриц по базису элементарных матриц  $\Gamma^i$  получаются сложные зависимости от диэлектрической и магнитной проницаемости, что затрудняет работу с уравнением Максвелла.

Для преодоления указанных трудностей целесообразно рассмотреть другие варианты построения матричного уравнения Максвелла. Для упрощения последующих записей будем рассматривать случай отсутствия зарядов и токов  $\sigma = 0$ ;  $\mathbf{j} = 0$ .

Используя явный вид, легко показать, что в гауссовой системе единиц уравнение (8) в случае  $\sigma = 0$ ,  $\mathbf{j} = 0$  может быть записано в симметричном виде:

$$\sum_{i=1}^4 \left( \mathbf{R}_i \frac{\partial}{\partial x_i} + \left( \frac{\partial \mathbf{R}_i}{\partial x_i} \right) \right) \xi^i \Phi = 0, \quad (9)$$

где

$$\mathbf{R}_1 = \mathbf{R}_2 = \mathbf{R}_3 = \text{diag}(1, \mu, 1, 1, 1, 1, \varepsilon, 1); \quad \mathbf{R}_4 = \text{diag}(\varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \mu, \mu, \mu, \mu). \quad (10)$$

**3.2. Вторая симметричная форма записи матричного уравнения Максвелла.** Так как столбец  $\Phi$  содержит два нулевых элемента, возможно получить аналогичное представление уравнения Максвелла, отличающееся структурой материальных матриц.

$$\sum_{i=1}^4 \left( \tilde{\mathbf{R}}_i \frac{\partial}{\partial x_i} + \left( \frac{\partial \tilde{\mathbf{R}}_i}{\partial x_i} \right) \right) \xi^i \Phi = 0, \quad (11)$$

где

$$\begin{aligned} \tilde{\mathbf{R}}_1 &= \text{diag}(\mu, \mu, 1, 1, 1, 1, \varepsilon, \varepsilon); \quad \tilde{\mathbf{R}}_2 = \text{diag}(1, \mu, 1, \mu, \varepsilon, 1, \varepsilon, 1); \\ \tilde{\mathbf{R}}_3 &= \text{diag}(1, \mu, \mu, 1, 1, \varepsilon, \varepsilon, 1); \quad \tilde{\mathbf{R}}_4 = \text{diag}(\varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \mu, \mu, \mu, \mu). \end{aligned} \quad (12)$$

Формы записи (9) и (11) отличаются только явным видом материальных матриц. Такое различие возможно, так как равны нулю первая и восьмая компоненты вектора  $\Phi$ . Рассмотрим плюсы и минусы этих вариантов. В форме, предложенной в (9), материальные матрицы,  $\mathbf{R}_1 = \mathbf{R}_2 = \mathbf{R}_3$ , но их разложение в базисе имеет вид:

$$\begin{aligned} \mathbf{R}_1 = \mathbf{R}_2 = \mathbf{R}_3 &= \frac{1}{8} \left( (2 - \varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^3 \xi^5 + (\varepsilon + \mu - 2) \xi^1 \xi^4 \xi^6 - (\varepsilon - \mu) \xi^2 \xi^5 \xi^6 - \right. \\ &\left. - (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^4 \xi^5 + (\varepsilon + \mu - 2) \xi^3 \xi^4 \xi^5 \xi^6 + (\varepsilon + \mu + 6) \mathbf{I} \right); \\ \mathbf{R}_4 &= \frac{1}{2} \left( (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon + \mu) \mathbf{I} \right). \end{aligned} \quad (13)$$

В этом случае матрицы раскладываются по восьми и по двум базисным матрицам соответственно. Разложение материальных матриц в уравнении (11) принимает вид:

$$\begin{aligned} \tilde{\mathbf{R}}_1 &= \frac{1}{4} \left( (\varepsilon + \mu - 2) \xi^1 \xi^4 \xi^6 - (\varepsilon - \mu) \xi^2 \xi^3 \xi^4 - (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon + \mu + 2) \mathbf{I} \right); \\ \tilde{\mathbf{R}}_2 &= \frac{1}{4} \left( -(\varepsilon + \mu - 2) \xi^1 \xi^3 \xi^5 - (\varepsilon - \mu) \xi^2 \xi^5 \xi^6 - (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon + \mu + 2) \mathbf{I} \right); \\ \tilde{\mathbf{R}}_3 &= \frac{1}{4} \left( -(\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^4 \xi^5 + (\varepsilon + \mu - 2) \xi^3 \xi^4 \xi^5 \xi^6 + (\varepsilon + \mu + 2) \mathbf{I} \right); \\ \tilde{\mathbf{R}}_4 &= \frac{1}{2} \left( (\varepsilon - \mu) \xi^1 \xi^2 \xi^3 \xi^6 + (\varepsilon + \mu) \mathbf{I} \right). \end{aligned} \quad (14)$$

Здесь материальные матрицы раскладываются только на две и четыре составляющие. В этом случае требования на коммутирование с соответствующей матрицей получаются более мягкие.

**3.3. Первая симметричная левосторонняя форма записи матричного уравнения Максвелла.** В данной вариации уравнения Максвелла произведено перемещение элементарных и материальных матриц.

$$\sum_{i=1}^4 \xi^i \left( \bar{\mathbf{R}}_i \frac{\partial}{\partial x_i} + \left( \frac{\partial \bar{\mathbf{R}}_i}{\partial x_i} \right) \right) \Phi = 0, \quad (15)$$

где

$$\begin{aligned} \bar{\mathbf{R}}_1 &= \text{diag}(1, \mu, 1, 1, 1, 1, \varepsilon, 1); \quad \bar{\mathbf{R}}_2 = \text{diag}(1, 1, \mu, 1, 1, \varepsilon, 1, 1); \\ \bar{\mathbf{R}}_3 &= \text{diag}(1, 1, 1, \mu, \varepsilon, 1, 1, 1); \quad \bar{\mathbf{R}}_4 = \text{diag}(\varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \varepsilon, \mu, \mu, \mu, \mu). \end{aligned}$$

*Примечание 1.* Запись выражений, приведенных в (9), (11), можно упростить, свернув выражение как производную произведения, и записать следующим образом:

$$\sum_{i=1}^4 \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \mathbf{R}_i \xi^i \Phi \right) = 0; \quad \sum_{i=1}^4 \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \bar{\mathbf{R}}_i \xi^i \Phi \right) = 0.$$

*Примечание 2.* Запись выражения, приведенного в (15), можно упростить и записать следующим образом:

$$\sum_{i=1}^4 \xi^i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \bar{\mathbf{R}}_i \Phi \right) = 0.$$

#### 4. Матричное уравнение Максвелла в случае анизотропных сред

В анизотропных средах связь между **E** и **D**, **B** и **H** осуществляется через тензоры электрической и магнитной индукции:

$$\epsilon = \begin{pmatrix} \epsilon_{x_1 x_1} & \epsilon_{x_1 x_2} & \epsilon_{x_1 x_3} \\ \epsilon_{x_2 x_1} & \epsilon_{x_2 x_2} & \epsilon_{x_2 x_3} \\ \epsilon_{x_3 x_1} & \epsilon_{x_3 x_2} & \epsilon_{x_3 x_3} \end{pmatrix}; \quad \mu = \begin{pmatrix} \mu_{x_1 x_1} & \mu_{x_1 x_2} & \mu_{x_1 x_3} \\ \mu_{x_2 x_1} & \mu_{x_2 x_2} & \mu_{x_2 x_3} \\ \mu_{x_3 x_1} & \mu_{x_3 x_2} & \mu_{x_3 x_3} \end{pmatrix}$$

Таким образом, для вектора **D** получим связь:

$$D_{x_1} = \epsilon_{x_1 x_1} E_{x_1} + \epsilon_{x_1 x_2} E_{x_2} + \epsilon_{x_1 x_3} E_{x_3};$$

$$D_{x_2} = \epsilon_{x_2 x_1} E_{x_1} + \epsilon_{x_2 x_2} E_{x_2} + \epsilon_{x_2 x_3} E_{x_3}; \tag{16}$$

$$D_{x_3} = \epsilon_{x_3 x_1} E_{x_1} + \epsilon_{x_3 x_2} E_{x_2} + \epsilon_{x_3 x_3} E_{x_3}.$$

Записав уравнение Максвелла в случае  $\sigma = 0, j = 0$ , с учетом (16) покомпонентно, можно получить следующее матричное уравнение:

$$\sum_{i=1}^4 \xi^i \left( \mathbf{R}_i^a \frac{\partial}{\partial x_i} + \left( \frac{\partial \mathbf{R}_i^a}{\partial x_i} \right) \right) \Phi = 0,$$

где

$$\mathbf{R}_1^a = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & & & & & & \\ & \mu_{x_1 x_1} & \mu_{x_1 x_2} & -\mu_{x_1 x_3} & & & & & & & & \\ & 0 & 1 & 0 & & 0 & & & & & & \\ & 0 & 0 & 1 & & & & & & & & \\ & & & & 1 & 0 & 0 & & & & & \\ & & & & 0 & 1 & 0 & & & & & \\ & & & & & & & -\epsilon_{x_1 x_3} & \epsilon_{x_1 x_2} & \epsilon_{x_1 x_1} & & \\ & & & & & & & & & & 1 & \end{pmatrix};$$



где

$$\mathbf{R}'_i = - \sum_{j=1}^4 \mathbf{R}_j \xi_j \xi_i \frac{1}{\partial x_j / \partial x'_i}; \quad \mathbf{P}_i = - \sum_{j=1}^4 \frac{\partial \mathbf{R}_j}{\partial x'_i} \xi_j \xi_i \frac{1}{\partial x_j / \partial x'_i}. \quad (17)$$

Как видно из (17), при осуществлении замены переменных можно не только изменить функции, входящие в состав материальных матриц, но и изменить само разложение материальных матриц. Данное свойство может быть полезно для выполнения требований коммутирования или антикоммутирования матриц.

**Заключение.** На основе развития идей [2] предложены альтернативные и эквивалентные формы записи матричных уравнений Максвелла.

Выбор формы представления определяется постановкой решаемой задачи. Так, первая симметричная форма удобна при отделении переменной  $t$ . В случае полного разделения переменных удобнее использовать вторую симметричную форму. В этом случае разложение материальных матриц имеет более простой вид, что упрощает выполнение операций коммутирования или антикоммутирования матриц.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Андрушкевич, И.Е. О классификации сред с точки зрения делимости уравнений Максвелла / И.Е. Андрушкевич, В.А. Жизневский, Ю.В. Шиенок // Вестн. Витебск. гос. ун-та им. П.М. Машерова. – 2005. – № 1 (35). – С. 112 – 118.
2. Андрушкевич, И.Е. Алгебраический метод разделения переменных в системе уравнений Максвелла / И.Е. Андрушкевич // Классы групп и алгебр: сб. тез. междунар. алгебр. конф., Гомель, 5 окт. 2005 г. – Гомель, 2005.
3. Dirac, P.A.M. The Quantum Theory of the Electron / P.A.M. Dirac // Proc. Roy. Soc. – 1928. – Vol. A117, № 778. – P. 610 – 624.
4. Ландау, Л.Д. Теоретическая физика / Л.Д. Ландау, Е.М. Лившиц. – М.: Наука; гл. ред. физмат. лит., 1989. – Т. 4: Квантовая электродинамика.
5. Бете, Г. Квантовая механика атомов с одним и двумя электронами / Г. Бете, Э. Солпитер. – М.: Физматгиз, 1969.
6. Бете, Г. Квантовая механика / Г. Бете; пер. с англ.; под ред. В.Л. Бонч-Бруевича. – М.: Мир, 1965.
7. Мессиа, А. Квантовая механика / А. Мессиа. Т. 1, 2. – М.: Наука; гл. ред. физмат. лит., 1958.
8. Ландау, Л.Д. Теоретическая физика / Л.Д. Ландау, Е.М. Лившиц. – М.: Наука; гл. ред. физмат. лит., 1988. – Т. 3: Теория поля.
9. Савельев, И.В. Общий курс физики / И.В. Савельев. – М.: Наука; гл. ред. физмат. лит., 1970. – Т. 2: Электричество.

Поступила 21.06.2007