

УДК 528.063

## О ПОИСКЕ НЕОБХОДИМОГО КОЛИЧЕСТВА ДОПОЛНИТЕЛЬНЫХ ИЗМЕРЕНИЙ ДЛЯ УСТРАНЕНИЯ ДЕФЕКТА КОНФИГУРАЦИИ В ГЕОДЕЗИЧЕСКИХ СЕТЯХ

**Е.В. ГРИЩЕНКОВ**

(Полоцкий государственный университет)

При уравнивании нуль-свободных геодезических сетей (не содержащих необходимого количества исходных пунктов), когда матрица коэффициентов уравнений поправок имеет столбцевой дефект ранга  $d > 0$ , для устранения дефекта применяют соответствующие дополнительные условия, что приводит к матрице с линейно-независимыми столбцами. Утверждение о том, что дополнительный способ имеет меньший объем вычислений в сравнении со всеми классическими способами неверно, так как в специальном способе есть излишние вычислительные процедуры. В статье уделено внимание устранению дефекта конфигурации путем поиска необходимого количества дополнительных измерений. Доказывается, что дополнительные измерения могут быть обнаружены, зная реальное (найденное по схеме сети) и теоретическое (соответствующее число избыточных измерений) число условных уравнений. На примере сети четырехугольников без диагоналей показано, что найденное правило помогает вести быстрый поиск необходимого количества дополнительных измерений для устранения дефекта конфигурации в геодезических сетях.

**Введение.** Как отмечал Ю.И. Маркузе [1], нуль-свободными называют сети, в которых при уравнивании параметрическим способом возникает система нормальных уравнений  $R\Delta x + b = 0$  с дефектом  $d > 0$  ранга матрицы  $R$ . При этом  $d_{max}$  равно 1, 4, 7 соответственно в нивелирных, плановых и пространственных сетях. К ним относят и сети, имеющие минимальное число исходных данных ( $d = 0$ ). Для того чтобы различать нуль-свободные сети между собой, с целью конкретизации можно указать, какие из факторов остаются нуль-свободными, например:  $(x, y)$  – нуль-свободная сеть, в которой не определено начало координат;  $(\alpha, m)$  – нуль-свободная сеть с неопределенными ориентацией и масштабом;  $(x, y, \alpha)$  – нуль-свободная сеть с заданным только ее масштабом;  $(x, y, m)$  – нуль-свободная сеть, задана только ориентация, и т.д. Наконец, свободной назовем сеть, когда  $d = 0$ , т.е. фиксированы все факторы, образующие (в плановых сетях) вектор  $Z = (X_0, Y_0, \alpha, m)^T$ .

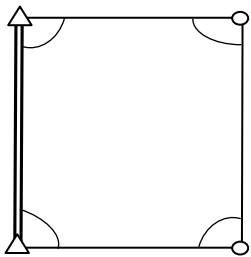


Рис. 1. Сеть с дефектом конфигурации

Величину  $d$  называют также дефектом данных. Кроме дефекта данных в геодезической сети может возникнуть дефект конфигурации  $d_k$ , означающий, что неизвестные не могут быть определены даже при  $d = 0$  (рис. 1). Хотя в этом случае число измеренных величин (углов) равно числу определяемых неизвестных координат  $k = 4$ . Последние не могут быть определены.

Дефект данных  $d$  определяется числом линейно зависимых столбцов матрицы  $A$  в уравнениях поправок  $V = A\Delta x + L$ , а дефект конфигурации – число ее зависимых строк. Для того чтобы определить все неизвестные, необходимое число независимых друг от друга измерений  $n_d$  должно быть не менее  $n_k = k - d$ .

**Основная часть.** Понятие «дефект конфигурации», введенное проф. Ю.И. Маркузе в [1], находит широкое применение при анализе причин появления деления на ноль при вычислении обратной матрицы параметрических нормальных уравнений в процессе оптимального проектирования или уравнивания геодезических сетей.

Наиболее простое построение с дефектом конфигурации показано на рисунке 1 [1]. Этот случай может появиться и в геодезической практике (рис. 2).

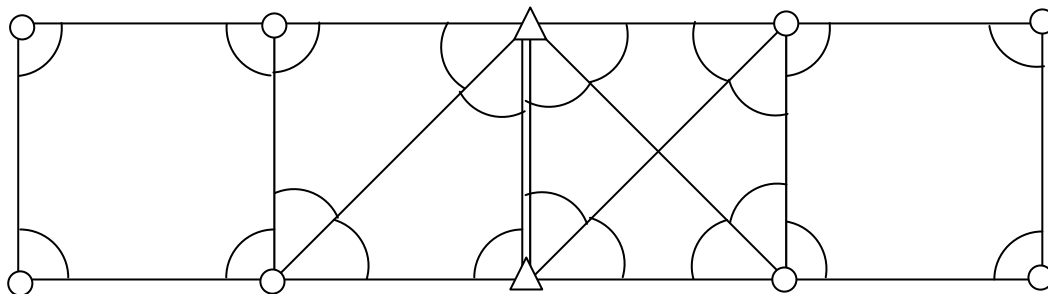


Рис. 2. Сеть с дефектом конфигурации

Избавиться от дефекта конфигурации можно с помощью дополнительных измерений углов или чаще всего сторон. В каком месте следует запроектировать дополнительное измерение, решает исполнитель. Например, если в геодезической сети на рисунке 1 горизонтальные углы равны  $90^\circ$ , то дополнительная сторона между определяемыми пунктами не избавит от дефекта данных и поэтому необходимо измерить сторону между исходным и определяемым пунктами.

Для анализа геодезических сетей введём обозначения:  $r^{\text{реальное}}$  – количество независимых условий уравнений, определённых по схеме сети. Для рисунка 1 оно равно 1 условию фигур, а для рисунка 2 получим 8 условий (7 условий фигур и 1 условие полюса);

$$r^{\text{теоретическое}} = N - t,$$

где  $N$  – количество измерений;  $t$  – число необходимых измерений.

Для рисунка 1  $r^{\text{теоретическое}}$  равно нулю; для рисунка 2 ( $N = 22$ ;  $t = 16$ ) равно 6.

Нетрудно доказать, что сеть содержит дефект конфигурации, если

$$r^{\text{реальное}} - r^{\text{теоретическое}} \geq 1. \quad (1)$$

С помощью неравенства (1) можно решить такую задачу, сколько необходимо запроектировать дополнительных измерений ( $N^{\text{доп.}}$ ), чтобы в сети отсутствовал дефект конфигурации при правильном назначении этих измерений:

$$N^{\text{доп.}} = r^{\text{реальное}} - r^{\text{теоретическое}}. \quad (2)$$

Для рисунка 1  $N^{\text{доп.}} = 1$ , а для рисунка 2  $N^{\text{доп.}} = 2$ .

При проектировании дополнительных измерений могут возникать новые условия, в этом случае  $N^{\text{доп.}}$  необходимо рассчитывать заново.

Применим формулу (2) для геодезической сети (рис. 3), предложенной И.В. Зубрицким [2].

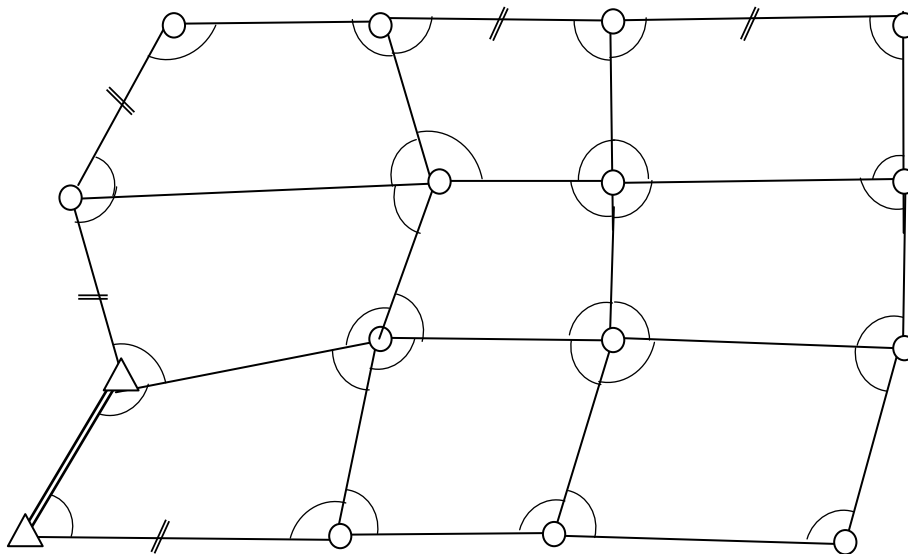


Рис. 3. Сеть четырёхугольников без диагоналей

Для сети на рисунке 3 найдём  $N = 36$ ;  $t = 28$ ;  $r^{\text{теоретическое}} = 8$ , а  $r^{\text{реальное}} = 13$  (9 условий фигур и 4 условных уравнения горизонта). При этом  $N^{\text{доп.}} = 13 - 8 = 5$ .

Назначение дополнительных сторон (на рисунке 3 знаком  $//$  изображена измеренная сторона) – задача сложная. Если измерить все стороны в сети, показанной на рисунке 3, то получим обычную строительную сетку [3], не имеющую дефекта конфигурации:

$$r^{\text{реальное}} = (9 \text{ условий фигур} + 4 \text{ условия горизонта} + 18 \text{ условий координат}) = 31;$$

$$r^{\text{теоретическое}} = (N = 36 \text{ углов} + 23 \text{ стороны} = 59; t = 28) = 31.$$

На рисунке 4 приведены сети [4] с дефектом конфигурации, подобные построению на рисунке 1.

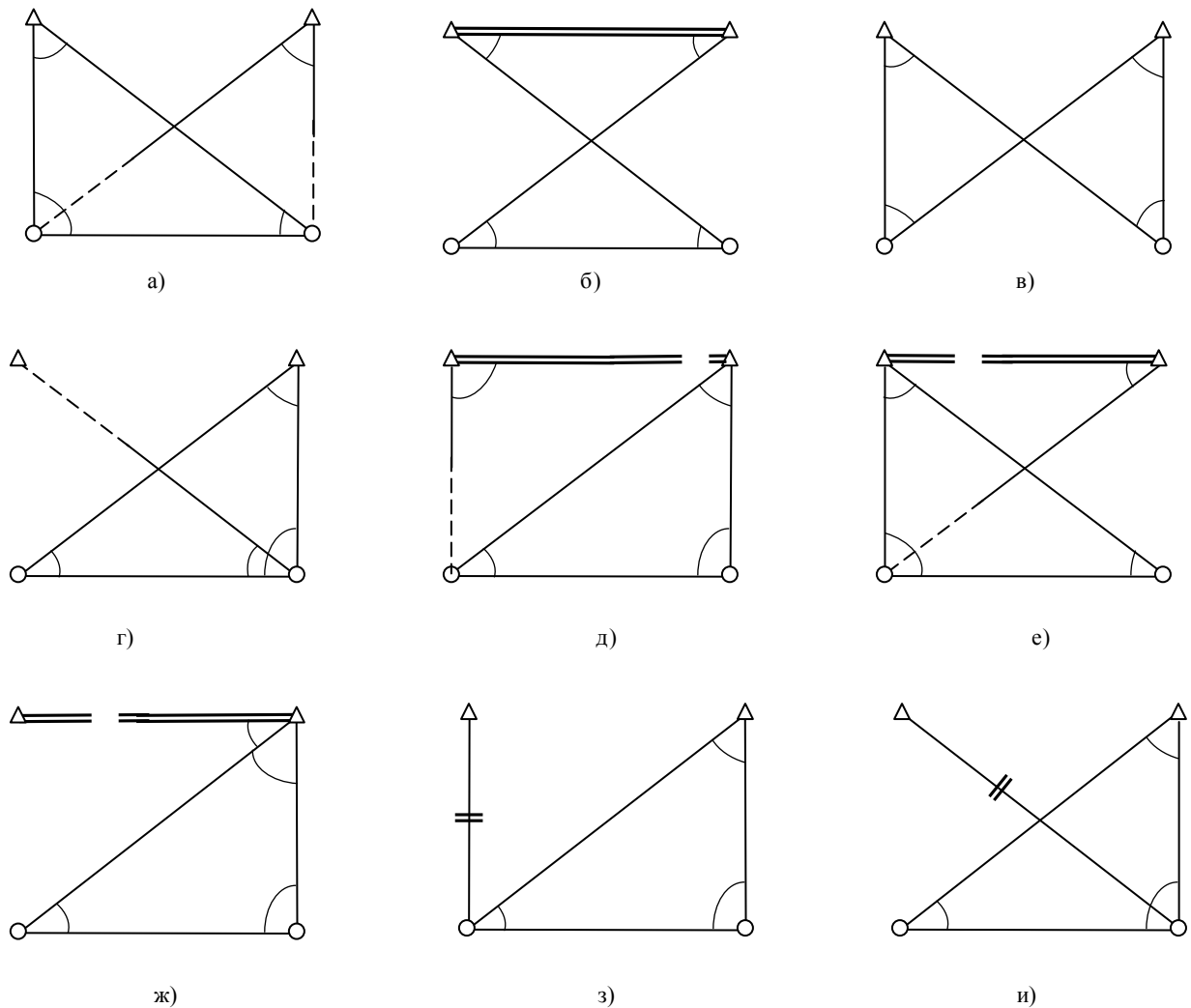


Рис. 4. Сети с дефектом конфигурации

На рисунках 5, 6 и 7 показаны сети с дефектами конфигурации для  $3^x$ ,  $4^x$  и  $6$  определяемых пунктов, для которых  $N^{доп} = 1$  (одна сторона между исходным и определяемым пунктами).

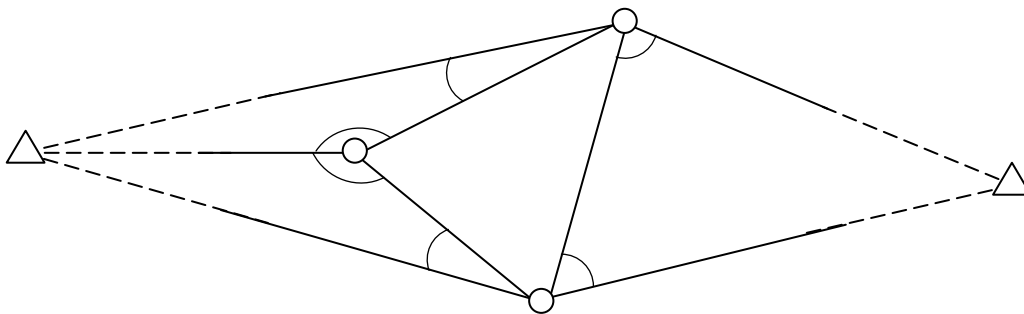


Рис. 5. Сеть с дефектом конфигурации

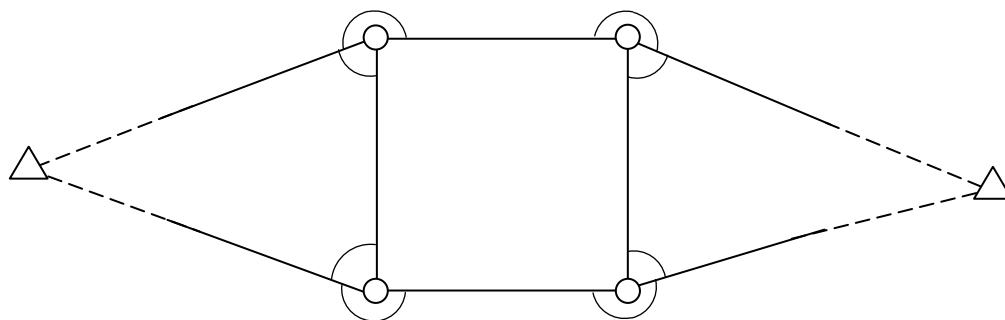


Рис. 6. Сеть с дефектом конфигурации

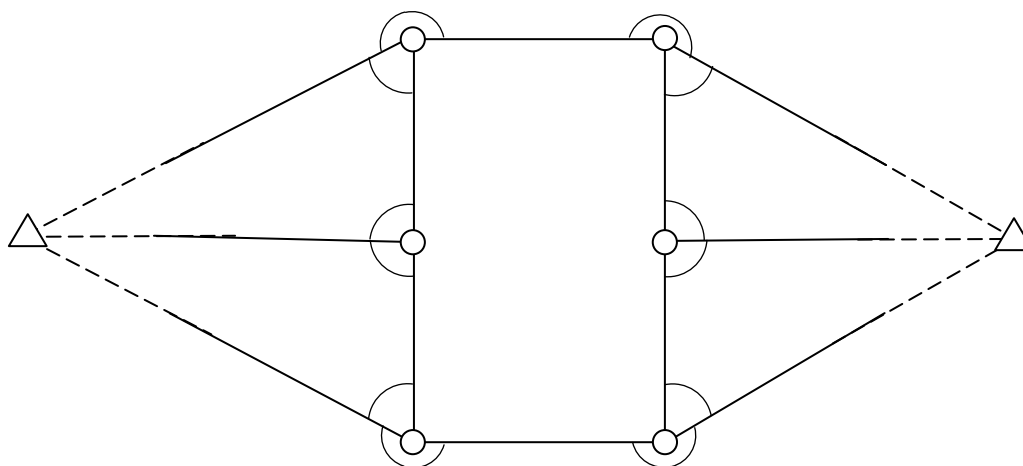


Рис. 7. Сеть с дефектом конфигурации

Выше даны геодезические построения, в которых возникает одно условие фигур и  $N^{доп.} = 1$ .

В **заключение** отметим, что дефект конфигурации может встречаться достаточно часто, и в процессе проектирования геодезических сетей необходимо стремиться к тому, чтобы  $N^{доп.} = 0$ .

Для подсчёта  $N^{доп.}$  требуется находить  $r^{реальное}$ . Эта задача решается исполнителем по схеме геодезической сети и не подлежит автоматизации.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Маркузе, Ю.И. Алгоритмы для уравнивания геодезических сетей на ЭВМ / Ю.И. Маркузе. – М.: Недра, 1989. – 248 с.
2. Зубрицкий, И.В. Метод четырёхугольников без диагоналей в геодезии и его точность / И.В. Зубрицкий // Уравнивание и оценка точности сетей геодезического съёмочного обоснования: сборник. – Минск: Изд-во «Урожай», 1965.
3. Лебедев, Н.Н. Курс инженерной геодезии / Н.Н. Лебедев. – М.: Недра, 1974. – 360 с.
4. Грищенко, Е.В. Анализ качества построения однократных засечек двух пунктов по двум исходным / Е.В. Грищенко, Л.Ф. Зуева // Автоматизированные технологии изысканий и проектирования. – 2006. – № 1(20). – С. 24 – 25.

Поступила 15.10.2009